more >>

OPTICAL DISK DISCRIMINATING DEVICE

Also published as: Publication number: JP10302381 (A)

Publication date: 1998-11-13] JP3831063 (B2) Inventor(s): KURODA KAZUO; TANIGUCHI TERUSHI EP0874356 (A2) Applicant(s): PIONEER ELECTRONIC CORP EP0874356 (A3)

Classification: EP0874356 (B1) - international: G11B7/24: G11B7/00: G11B7/0037: G11B7/004: G11B7/09:

US6144625 (A) G11B19/12; G11B7/007; G11B7/24; G11B7/00; G11B7/09;

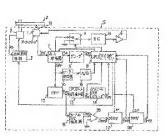
G11B19/12: G11B7/007: (IPC1-7): G11B7/24: G11B19/12:

G11B7/00: G11B7/09

- European: G11B7/0037; G11B19/12 Application number: JP19970123555 19970425 Priority number(s): JP19970123555 19970425

Abstract of JP 10302381 (A)

PROBLEM TO BE SOLVED: To deal with plural kinds of disks with one recording and reproducing device by discriminating the difference of the groove depth of a track in the level of a tracking error signal. discriminating the difference of record formats with the wobble signal of standardized frequency component and the characteristic of a prepit signal and identifying the kind of a disk with the combination of the discriminated result, SOLUTION: A push-pull error signal SPP is extracted from the output of an optical pickup 1 and sent to CPU 9 with a reproducing amplifier 7. When the amplitude level of the push-pull error signal SPP is the reference level or below, the disk D is judged to be DVD-ROM with CPU 9. The extracting wobble signal SWB is extracted and sent to CPU 9 with a wobble signal extracting device 15.; The cycle continued by the wobble signal is monitored with CPU 9, and whether the disk D is DVD-R or DVD-RAM is judged by whether wobbling is applied over the whole periphery of the grooved track or not.



Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特謝平10-302381 (43)公開日 平成10年(1998)11月13日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	FΙ			
G11B	19/12	5 0 1	C11B	19/12	501K	
	7/00			7/00	Y	
	7/09			7/09	c	
# G11B	7/24	5 6 1		7/24	561P	

審査請求 未請求 請求項の数2 FD (全 15 頁)

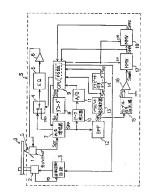
(21)出顧番号	特膜平9-123555	(71)出願人	000005016	
			パイオニア株式会社	
(22) 出版日	平成9年(1997)4月25日		東京都目黒区目黒1丁目4番1号	
		(72)発明者	黒田 和男	
			埼玉県所沢市花園 4丁目2610番地	パイオ
			ニア株式会社所沢工場内	
		(72)発明者	谷口 昭史	
			埼玉県所沢市花園 4丁目2610番地	パイオ
			ニア株式会社所沢工場内	

(54) 【発明の名称】 光ディスク判別装置

(57)【要約】

【報題】 ピット又はグループトラックが高密族に記録 されるが故に、共通のトラッキング制度を用いることの できない光ディスクに対しても清(ピット又はグルー トラック)深さによってディスク判例を行うことのでき る光ディスク判別設置を提供するものである。 【解発手段】 所定の満深さめトラックを有する第1群

の光ディスクと、当該所定の清深さとは異なる清深さの トラックを有する第2部の光ディスクとを判別する光デ イスク判別経過であって、清潔をに応じてトラッキング エラー信号の変割皮が変化するトラッキングエラー信号 生成手段と、トラッキングエラー信号に基づいて光ビー たとトラッパに譲奪するトラッキングサーボ手段と、トラッキングサーボ手段のサーボループの開状態において、トラッキングエラー信号の信号が、いかを基準レルと比較 テッキングエラー信号の信号へいを基準レルと比較 するレベル比較手段と、レベル比較手段における比較結 果に応じて第1群の光ディスクを判別するディスク判別 手段とを備えて構成される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 所定の溝深さのトラックを有する第1群 の光ディスクと、当該所定の溝深さとは異なる溝深さの トラックを有する第2群の光ディスクとを判別する光ディスク判別聴送置であって、

清深さに応じてトラッキングエラー信号の振幅レベルが 変化するトラッキングエラー信号牛成手段と

前記トラッキングエラー信号に基づいて光ビームを前記 トラックに誘導するトラッキングサーボ手段と、

前記トラッキングサーボ手段のサーボループの開状態に おいて、前記トラッキングエラー信号生成手段から供給 される前記トラッキングエラー信号の振幅レベルを基準 レベルと比較するレベル比較手段と、

前記レベル比較手段における比較結果に応じて前記第1 群の光ディスクと前記第2群の光ディスクとを判別する ディスク判別手段と、

を備えた光ディスク判別装置。

【請求項2】 前記第2群の光ディスクから、所定周被 数成分のウォブル信号でウォブリングされたトラックを 有すると共に隣接するトラック間に所定の間隔で形成さ れたプリビットを有する所定の光ディスクを判別する光 ディスク料別味着であって。

前記ウォブル信号を抽出する抽出手段と前記プリビット を検出するプリビット検出手段のうちの少なくとも一 ヶ

前記トラッキングサーボ手段のサーボループの閉状態に おいて、前記抽出手段又は前記プリビット検出手段から の少なくとも一の出力信号に応じ、前記所定の光ディ スクを判別する第2のディスク判別手段を備えたことを 特徴とする誇求項1に記載の光ディスク判別接置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、DVD (ディジタルビデオディスク) に代表される諸出専用形光ディスク と、DVD-R (追記型ディジタルビデオディスク) に 代表される書込可能形光ディスクの光ディスク判別装置 に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、光ディスクの種類を判別する判別 装置として、図了に示すものがあった。図7は、読出専 用形光ディスクであるCD(コンパクトディスク)と書 返可能形光ディスクであるCD一R(追記型コンパクト ディスク)とを判別するディスク判別装置であり、図中 Dは被判別ディスク、101は光ピックアップ、102 は被判別ディスクしを回転駆動するスピンドルモータ、 103はスピンドルモータを開動するの時間がある所の制御 路、104はなードルモータとの情報があるアビンドルモータに 103は立とアルモータを開動するのを制御回路 路、104はなードでファ回路、105はサーボ回路、 106は記録とット検出回路、107はシステム制御回路 の(CPU)である。

【0003】被判別ディスクDは、回転制御回路103

からの回転制御信号に応じて回転動作を行うスピンドル モーク10 2の場所しないターンデープル上に、スピン ドルモータの回転触と被判例ディスクDの中心地とが含 教するように報源される。回転制御回路 10 3は、シス テム制印回の耐転能に取り付ける比がいれスエンコーダ (13元ではず)から発生されるモータの回転速度に比例した間波数を有するがれて信号 (FG)とステスト制制 回路 10 7におけるFG 環境部17 1 にて設定支払た回 のとするための制御信号を生成して、スピンドルモータ 10 2へ供給する。以上の構成によって波判別ディスク Dの回転制御を含またが、

【0004】一方、光ピックアップ101から出射され た光ビームは、被判別ディスクDの記録面で反射され、 被判別ディスクDの記録面の情報を担う反射回折光とし て光ピックアップ101の図示しない受光手段によって 受光された後、電気信号に変換されてヘッドアンプ回路 104に出力される。ヘッドアンプ回路104は、入力 された電気信号に対して所定の演算処理を施して、RF 信号やフォーカスサーボ/トラッキングサーボ等に用い られるエラー信号を生成すると共にこれら信号を所望の 帰偏レベルとなるように増幅した後、サーボ回路10 5、記録ピット検出回路106に出力する。サーボ回路 105は、システム制御回路107の指示にしたがっ て、入力されるエラー信号を基に光ピックアップ101 に含まれる図示しないフォーカスアクチュエータ、トラ ッキングアクチュエータや、当該光ピックアップ101 をディスクDの半径方向に移送するスライダモータ等の 動作制御をなすためのサーボ制御信号を生成すると共 に、トラッキングサーボループがクローズされた後にト ラッキング制御動作が制定した状態を示すトラッキング ロック信号を記録ピット検出回路106に供給する。記 録ピット検出回路106は、サーボ回路105からトラ ッキングロック信号が供給された時に入力されているR F信号のエンベロープを抽出し、このエンベロープの振 幅レベルが所定レベルより大であるか否かを判定する。 当該エンベロープの振幅レベルが所定レベルより大であ る場合には、ディスクDトにピットが形成されているこ とを示すピット検出信号を発生してシステム制御回路1 07に供給する。

【0005】以上の構成により、次のようにディスクDの判別を行う。まず、システム制卸回路107は、光ビックアップ101をCDのTOC (Table Off Contents) エリアに相当する半径位置に移送するべく、サーボ回路105を介して図示しないスライダモータを駆動してビックアップ101の移送削削を行う。次いで、被判別ディスクDを所定の回転数で回転させるべく、回転削

脚回路 10 Sに回転指令信号を出力する。次いで、光ビ マクアップ10 1から光ビームを照射せしめ、かかる光 ビームが建坪例ディスクDの記録面上で集光するように サーボ回路 10 5を介してフォーカス刷御を行むしめる。 と共に、かかる光ビームがトッック上を温齢するように トラッキング制御を行むしめる。その後、記録ビット検 出回路 10 6からビット検出信号が出力されているか舌 かを判定し、出力されているか合格合はは D 【 結束処理が 施されたCDーRを含む)であると判別し、出力されて いない場合には未記録部かの存在するCDーRであると 判別するのである。

【0006】つまり、最終処理が論されたCDーRをを を批計し専用形のCDには、TOCエリアにTOC情報 を担うビットが必ず記録されているから、かかるTOC エリアにおけるトラックをトレースしながら読み取られ るRF信号のエンベロープの繋縮レベルは所定レベル以 上を匀、ビット検出信号が出力される。一方、未記録 部分の存在するCDーRには、記録内容が確定して最終 処理が施されない限りTOCエリアにける「簡単が記念 されないから、かかるTOCエリアにおけるトックを トレースしながら読み取ったRF信号のエンベロープの 報紹レベルははほどロとなりビット検出信号が得られないのである。

【0007】このように、ディスク上の所定エリアにおいてトラッキング制御を行い、読み取ったHF信号の頻 欄レベルから記録ビットが存在しているか否かを検出す ることによって、被判別ディスクDが説出し専用の光ディスク(CD)であるのか素込み可能な光ディスク(C D-R)であるのかを判別するのである。 【0008】

【発明が解決しようとする課題】近年、これらCDと略同一の寸法形状にも拘らず、CDに比べて情報や記録容 最を飛翔的に向上させた高密度記録媒体である読出し専用のDVDの開発が悠んである。また、この認出し専用のDVDと同一の信号フォーマットで、使用者が任意に 選択した映画や音楽等を記録できる書込み可能形の光ディスクであるDVDーRやDVDーRAMの形形を行われており、1台の記録/再生装置にて上記DVD、DV DーR並がにDVDーRAMの記録/再生を行うことのできるコンビネーション装置があれば好解合である。コンビネーション装置においては、裁置されたディスクの権何國祭客の知識を存むるをいる。

【0009】ところで、図8に示すように、光ディスク に形成されたビットの高さあるいはグループトラック等 の清潔をガンイタ n(人はレーザ光の破長、n は光ディ スク基板の屈折率)の時、光ディスクから得られる R F 信号は最大銀となり、R F 信号のC / N(Carrier to N ise)が最良となる。一方、ディスク上のトラックの接 級方向に光学的に平行な段かで2分割された光検出器か ら得られる各出力の差信号であるアッシュアル信号(ト ラッキングエラー信号)は、瀟深さがよ/名 nで最大と なり、 え/4 nで動かとなる。そこで、上述したC Dの 場合、所定レベル以上のRF信号が得られると共にアッ シュアル信号を用いたトラッキング制御も行うことがで きるように、清深さ (C Dにおけるビットの高さ) は太 / 6 n 程度に組まかれている。

【0010】DVDの場合、CDと比較しておよそ7倍もの高速度記録であることに超因して、上述したコンゼ キーション装置がに用いられる光ビックアップは、地で、 があられたMTF(Modulation Transfer Function) 特性等の条件を測定するために、かかり度しい (マージン を取なたい) 熱計を余儀職でされている。このため、 コンビネーション装置の光ビックアップへの負担を軽減 するべく、DVDにおけるとットの高さは、RF信号の 信号は最好が最近となる人~4日、規定されている。とし、 がつて、コンビネーション装置におけるDVDに対するト トラッキング側側法としては、ブッシュアル法を採用す ることはできず、一般的に促用を法が採用されることはできず、一般的にの提供を決定が採用する。

【0011】一方、DVD-RやDVD-RAMのよう な書込可能形の光ディスクの場合、ピットを記録する際 に高出力のレーザパワーが必要となるため、レーザ光源 から出射される光ビームの利用効率は高いほど好まし い。このため、DVD-R等に対するトラッキング制御 法としては、光ビームを分光する必要のない/或いは記 綾用光ビームに対するトラッキング用光ビームの分光比 を小さくできるブッシュブル法が望ましい。上記位相差 法は、トラッキング用光ビームの分光比を小さくするこ とは可能であるが、エラー信号を得るためにはピット列 が形成されていなければならず、未記録状態では当該ビ ット列が形成されていない書込可能形光ディスクに対す るトラッキング制御法としては適当ではない。したがっ で、書込可能形光ディスクの清深さは入/4nではな く、ブッシュプル信号とRF信号とのトレードオフを考 慮しつつ各信号が所望のレベル以上得られる清深さ(例 えば $\lambda / 5$ n程度) に規定されている。

[0012] この様に、霊出専用のDVDに対しては、 そのビット高さによりアッシュアル法によるトラッキン グ制度技を採用することができず、他方、ビットが未だ 形成されていない未記録部分を有するDVDーRやDV DーRAMに対しては、位相差法によるトラッキング制 興法を採用することができなか。

【0013】 したがって、共通するトラッキング制御法

を用いることができないDVDとDVD一RまたはDV DーRAMとの判別には、トラッキング制御によって光 ビームが正しくトラックをトレースすることを発性とす る従来のディスク判別法を採用することはできない。 【OO14】また、未記法部分を有するDVD一RとD VDーRAMとの判別には、TOC領域に情報が高速さ れているか否かを確認して行う従来のディスク判別法を 採用することはできない。

【0015】本発明は上述の問題点に鑑みてなされたものであり、被判別ディスクDに対して共通するトラッキング制御法を用いることができない場合であっても、正確にディスク判別を行うことのできる光ディスク判別装置を提供することを目的とする。

[0016]

【課題を解決するための手段】請求項1記様の発明は、 所定の清深をのトラックを有する第1群の光ディスク と、当該所にの湯深さとは安なる清潔さのトラックを有 する第2群の光ディスクとを判別する光ディスク判別装 置であって、清深さに応じてトラッキングエラー信号で 機幅レベルが変化するトラッキングエラー信号と 、トラッキングエラー信号に基づいて光ビームをトラ ックに誘導するトラッキング割接手段と、トラッキング 対路手段のサーボループの開技態において、トラッキング グエラー信号生成手段から保給されるトラッキングエラ 信号の振幅レベルを基準レベルと比較するレベルでよ 手段と、レベル比較手段における比較結果などに第1 程の光ディスクを判別するディスク判別手段とを備えて 機成される。

【0017】また、読ま項2記憶の発明は、読ま項1記 級の光ディスク判別装置において、第2 解の光ディスク から、所定施波数成分のウォブル信号でウォブリングさ れたトラックを有すると共に隣接するトラック間に所定 の間隔で形成されたアリビットを有する所定の光ディスク を判別するために、ウォブル信号を抽出手段 とプリビットを検出するアリビット検出手段のうちの少 なくとも一と、トラッキングサーボ手段のサーボループ の側状態において、抽出手段とオプリンドルサードループ らの少なくとも一の出力信号に応じて、所定の光ディスク クを判別する第2のディスク判別手段を備えて構成される。

[0018]

【作用】請求項1記載の発明の作用によれば、トラッキ ングエラー信号生成手段は、トラッキングサーボ手段の サーボループの開状態において、被判別ディスクが有す る溝(ピット又はグループトラック)深さに応じて振幅 レベルの変化するトラッキングエラー信号をレベル比較 手段に供給する。レベル比較手段は、トラッキングエラ ー信号生成手段から供給されるトラッキングエラー信号 の振幅レベルを基準レベルと比較して、その比較結果を ディスク判別手段に供給する。ディスク判別手段は、供 給された比較結果に応じて、被判別ディスクが所定の満 深さのトラックを有する第1群の光ディスクであるの か、或いは、当該所定の満深さとは異なる満深さのトラ ックを有する第2群の光ディスクであるのかを判別す る。したがって、共通のトラッキング制御を用いること のできない光ディスクに対しても正確にディスク判別を 行うことができる。

【0019】また、請求用2記載の発用の作用によれ 従、請求項1に記載の発明の作用に加えて、トラッキン グ測整手段のサーボループの割状態において、ディスク 判別手段は、ウェアル信号を抽出する相出手段又はアリ ビットを検出するアリビット検出手段のうちの少なくと しっちの出力信号に応じて、所定周波被成分のウェアル 信号でウェブリングされたトラックを有すると共に隔接 するトラック間に所定の間隔で形成されたアリビットを するこの完の光ディスクを判明するので、所定の清潔さ のトラックを有さる第 1 第の光ディスクとは清潔をの異 なる第 2 群の光ディスクの中からさらに、一の光ディス クを判断することができる。

100001

【発明の実験の形態】次に、本発明に非確定実施形態に のいて図面を用いて以下に説明する。図1は、本発明の 実施形態における光ディスク型解発質の一例を示す戦略 構成図であり、図中Dは被判明ディスクである光ディス クを示し、Sは光ディスクDを判別するための光ディス ク判験措置を示している。

【0021】(1)被判別ディスクDについて 始めに、被判別ディスクである光ディスクDについて説 明する、光ディスクDは、新 1 群の光ディスクとして の、例えばDVDのようなある波長(例えば、635 m m)の光ピームに対して所定の溝深さ、(人/4 m)を有 する光ディスクであるか、あるいは、第2群の光ディス クとしての、例えばDVDーRやDVDーR AN等のよ うなある被長の光ピームに対して上記所定の清深さを有 さない光ディスクである。

【0022】読出し専用形光ディスクであるDVD(以下、DVD-ROMという。)は、先に述べたように 光ビームの波長入に対してス/4 nの高さを有するビット列によって記録情報を担持する光ディスクであり、このビット列が螺旋状に配列されて情報トラックを形成している。

【0023】ここで、DVDーROMに記録されている 記録情報の記録フォーマットについて説明する。DVD ROMに記録されている思報報は、予め情報単位と してのシンクフレーム毎に分割されている。そして、2 6のシンクフレームにより指導単位列としての一のレコ ーディングセクタが取扱され。では、16のレコイディングセクタにより一のECC(ErrofCorectingCode)ブ ロックが形成される。なお、一のシンクフレームは、記録情報を記録する陽の記録フォーマットにより規定され るどっト間際に対応する単位長き(以下、Tという。) の1488億(1488下)の長を有しており、更 に、のシンクフレームの売頭にはシンクフレーム毎の 同期を取るための14下の長さの同期情報SYが記録される時間をとつている。

【0024】一方、書込み可能形光ディスクであるDV D-Rは、色素膜35を備えた1回のみ情報の記録が可 能な色素型DVD-Rであり、図3に示すように、情報 記録トラックとしてのグループトラック3りと当該グル ープトラック39に再生光ズは記録光としてのレーザビ ーム等の光ビームBを誘導するためのランドトラック3 3が形成されている。また、それらを保護するための保 課題37及び記録された情報を再生する際に光ビームB を反射するたかめの金差響36を備えている。

【0025】また、ランドトラック33にはアリ情報に 対応するアリビット34が検達するように断定の周期間 隔で断続的に形成されている。このアリビット34はD VD-R38を出荷する前に予め形成されているもので ある。

【0026】更に、当該DVD-R38においては、グ ループトラック39を当該DVD-Rの回転速度に対応 する周波数 (約140KHz)で金周に亘ってウォブリ ングされている。このグループトラック39のウォブリ ングは、上記プリビット34と同様に、DVD-R38 を出荷する前に子の形成されるものである。

【0027】ここで、DVD-R38におけるプリ情報 の記録フォーマットについて説明する。本実施形態にお けるDVD-Rに記録されるプリ情報は、上述したDV Dにおける記録情報の情報単位であるシンクフレーム毎 に記録される。ここで、プリピット34によるプリ情報 の記録においては、記録情報を構成する夫々のシンクフ レームにおける同期情報SYが記録される領域に隣接す るランドトラック3 Fに、プリ情報における同期信号を 示すものとして必ず一のプリピット34が形成されると 共に、当該同期情報SY以外の当該シンクフレーム内の 前半部分に隣接するランドトラック33上に記録すべき プリ情報の内容(アドレス情報)を示すものとして二又 は一のプリピット34が形成される(なお、同期情報S Y以外の当該シンクフレーム内の前半部分については、 記録すべきプリ情報の内容によってはプリピット34が 形成されない場合もある。)。この際、本実施形態にお いては、一のレコーディングセクタにおいては、偶数番 目のシンクフレームのみ、又は奇数番目のシンクフレー ムのみにプリピット34が形成されてプリ情報が記録さ れる。したがって、一のレコーディングセクタ内におい ては、2シンクフレーム (約115μsの周期間隔) 毎 に少なくとも同期信号を示す一のプリピットが形成され ることになる。

【0028】一方、グループトラック39は、全てのシンクフレームに亘って140KHz(一のシンクフレームが8波に相当する周波数であり、その周期は186Tに相当する。)の一定ウォブリング周波数 [0でウォブリングされている。

【0029】そして、DVD-R38に記録情報データ (アリ情報以外の本来記録すべき画像情報等の情報データをいう。以下同じ。)を記録する際には、このグルー ブトラック39のウォブリング周波数を抽出することに よりDVD-R 3 8 の回版に同期した表达入前側間のク ロック信号を得ると其に、プリビット3 4 を検出するこ とにより予めフリ情報を取得し、それに基づいて記録光 としての光ビーA Bの最適能力等が設定されるとませ、 返納精帯データを設結すべきDV-R 7 8 上のかに定 あるアドレス情報等が取得され、このアドレス情報に基 づいて記録情報データが放けする記録が直 に記録を入し、され、先に並んまし、グループトラック3 9の 清潔さは、入/4 nではなく、ブッシュアル信号とRF 信号とのトレードオフを考慮しつつ各信号が所定とない 以上得られる清潔さである人/5 n 程度に設定されており、 設制し専用のDVD-ROMの清潔さ(即ちヒット の書)に比べて深い。

【0030】一方、この実施形態におけるもう一つの書 込可能形光ディスクであるDVD-RAMは、例えば相 変化型の光メモリ材料を用いた繰り返し書き込み/消去 が可能な光ディスクであり、図4に示すように、グルー ブトラックが記録情報の1レコーディングセクタに相当 する所定の周期間隔(約1,48ms)毎にディスク半 径方向に対して1/2トラックピッチ分ずれるように形 成されている。つまり、同一のトラック中心線上にラン ド部とグループ部とが混在するように形成されている。 また、ランド部とグループ部との変わり目(レコーディ ングセクタの先頭部分)には、ヘッダと称するアドレス 情報等のプリ情報の記録領域が設けられており、当該プ リ情報は、グループトラックのトラック中心に対してデ ィスクの半径方向に1 /4 トラックピッチ分ずれた直線 (図4中の点線)上に、プリピットとして形成されてい る。これらプリピット並びにグループトラックの溝深さ は、DVD-Rと同様、読出し専用のDVD-ROMの 溝深さ(即ちピットの高さ)に比べて浅い。

【0031】また、グループトラックは、1レコーディングセクタのうちゃッグ都を除いて、ディスクの回転速度に対応する間被数(約140KHz)でウェブリングされている。つまり、1レコーディングセクタ毎にヘッダ部によるウェブリング音歩の干濃熱部が残なでいる。このグループトラックのウェブリング並びにプリビットは、DVDーRAMを出荷する確定下かが遅されることのである。

【0032】(2) 光ディスク料別株置ぶについて 次に、光ディスク料別株置ぶについて説明する。図1に おいて、光ディスク判別株置がは、光ピックアップ1、 スピンドルモータ2、回転制御国路3、スイッチ4、イ コライザ5、増幅器6、再生増幅器7、デコーグ8、C PU9、ビーク機出器10、A/D変線器11、帯域通 通フィルタ(BPF)12、プリビット信号検出器 3、プリビット信号デコーグ14、ウォブル信号検出器 15、コンパレータ16、並びにMMV(モノマルチバ イブレータ)17、MMV18を備えて構成される。 【0033】また、図2は押生機器7の排配配であ 「0033】また、図2は押生機器7の排配配であ る。同部に示すように、再生場幅器では、光ヒックアップ1における被判別ディスクDのトラック接線方向と光学的に平年な分割線と当該が割線とは垂直な分割線とによって4分割された4分割を洗けるではまずながます。 ディスクDからの反射光に対する検出信号SDがから、アッシュアルに表するでは、14分割を発表するで、14分割を発表すると、4分割を光器とはから出力される検出信号SDで終知信号SDで終知信号として生成される下台等の子、近びに上肢独信信号SDから位相差法に基づいて位相差エラー信号SPIを生成する位相差にづいて位相差エラー信号SPIを生成する位相差信号生成部でした。スイッチアでとにより構成されている。

[0034] 図1において、光ビックアップ1は、図示しないレーザダイオード、偏光ビームスアリック、対物 レンズ、光統出器1a等を各み、レーザ駅始信号に基づいて光ビームBを光ディスクDの情報記録画に照射し、その反射光光光検出器1aによって検出し模出信号 SDF 幸田 神陽図号に供給する。

【0035】回転制御回路3は、後述するCPU9によって供給されたFGデータに基づいて、スピンドルモータ 全をFGデータに対応する回転角速度に回転させることに よって光ディスクDを回転制御する。

【0036】一方、再生増格器でにおけるブッシュブル 信号生成都7aは、図2に示すように、光ビックアップ 1から供給された検出信号50町のうち、トラック接線方 向と平行な分解線に対して同一の側にある受光器(つま り、B1とB4並びにB2とB3)からの各出力信号の 和を演算する加度器19、20と、当該加速第19、2 0からの各出力信号の差を演算する減算器21とからブッシュブルエラー信号5PPを生成し、ビーク検出器1 の、帯域通過マルタ12、アリビット信号を担診1 並びにスイッチ7cの一の入力端子に供給する。なお、ブッシュブルエラー信号SPPは、図8に示されるとお り、被判拠号でスクDの清潔さに応じてその信号レベル が変化するトラッキングエラー信号である。

【0038】一方、加算器22、23からの出力信号は 減算器25にも供給されて4分割受光器1 a における対 角部分にある受光器の受光出力の和信号同士の差信号が 演算され、当該差信号はゲート回路28並びに29の被 サンプル信号としてゲート回路28、29に供給され る。当該ゲート回路28は立上がりパルス発生回路26 からゲートバルスが供給されている期間、上記被サンプ ル信号をサンプリングして、そのサンプル値をホールド 回路30に出力する。同様に、ゲート回路29は、立下 がりパルス発生回路27からゲートパルスが供給されて いる期間、上記被サンブル信号をサンプリングして、そ のサンプル値をホールド回路31に出力する。ホールド 回路30並びに31からの各出力信号は、減算器32に よって減算処理され、当該減算処理された差信号は、位 相差法にるトラッキングエラー信号である位相差エラー 信号SPHとして、スイッチ7cの一の入力端子に供給さ わる.

【0039】スイッチ7cは、供給されたアッシュアル エラー信号 SPP及び位相差エラー信号 SPPのうちのいず れかーを、後述するCPU9から供給される切換信号に 応じて選択し、後眺のスイッチ4に供給する。

【0040】スイッチ4は、光ディスク判別装置Sのトラッキングサーボループを開削するためのスイッチであ り、後述するCPU9から供給されるトラッキングサーボの開閉信号に応じて、スイッチアから供給されるトラッキングエラー信号をイコライザ5に出力する。

【0041】イコライザ(EQ) 5は入力されたエラー 信号が所定の帯域特性となるように決形等化を行い増幅 器6に出力する。増幅器6は、供終されたエラー信号を 所望い帰転レベルまで増組した信号を、光ビックアップ 1における図示しないトラッキングアクチェエータの駆 動信号として、光ビックアップ1に供給する。これら、 光ビックアップ1、スイッチ4、再生増幅器7、イコラ イザ5、増幅器6によって、トラッキングサーボループ が構成される。

【0042】一方、デコーダ8は、再生増編器7から供 給されるRF信号SPに対して、所定の復調処理及びデ インタリーブを施すことにより、当該RF信号SPをデ コードし、復調信号SIMをCPU9に出力する。

【0043】また、ピーク検出器 10は、アッシュアル エラー信号 SPのピークレベルを検出してこれをホール ドした後、A.70変換器 11に供給する。A.70変換器 11は供給されたピークレベルをディジタル値に変換 し、CPUのに供給する。CPU9は、供給されたディ ジタル値を基に後述する判別動作にしたがって被判別ディスクリのディスクタイアを判別する。

【0044】一方、帯域通過フィルタ12は、再生増編 器から供給されるアッシュアルエラー信号SPPに含まれ るノイズ成分を除去して得られる複合信号SPCをプリピ ット信号検出器13及びウォブル信号抽出器15に供給 する.

【0045】この複合信号SPには、トラッキングサーボが開状態においては、被判例ディスクDが例えばDVD - Rの場合は、グループトラックに形破されたウォブル信号の所定位置(例えば最大振幅位置)にランドトラックに形成されたプリビットによるパルス状の信号が重量された信号となり、被判例ディスクDが例えばDVD-RAMの場合には、プリビットが形成されたヘッグに同期してプリビットによるパルス状の信号と、グループトラックに形成されたウォブル信号とが所定の周期で交互に財験的に発生する信号となる。

【0046】また、アリビット信号検出器134、帯域 適遇フィルタ12から供給された複合信号Srivを死定の 間値(基準レベル)と比較するコンパレータによって構 成され、複合信号Sriveは合まれるDVDーRやDVD PRAMに影響されたアリビットによって生きれる ルス状の信号を抽出して所定の政高値を有する2値化信 号(アリビット検出信号SPD)を生成し、CPU9及び アリビット検出信号SPD)を生成し、CPU9及び アリビット検出信号SPD)を生成し、CPU9及び アリビット検出信号SPD)を生成し、CPU9及び アリビットを対象で

【0047】プリピット信号デコーダ14は、供給されたプリピット検出信号SPDをデータ復調し、記録可能形 光ディスクに予め記録されたプリ情報としてプリ情報デ コード信号SPDをCPUのに供給する。

【0048】一方、ウェブル信号抽出器15は、例え ば、リミック動作等により、入力された複合信号SPCの 中からウェブル信号に重要されるアリビットによるバル ス状の信号やノイズ等を除去してウェブル信号を抽出 し、抽出ウェブル信号SWをコンパレータ16に供給す ス

【0049】コンパレータ16は、抽出ウォブル信号S WBを防空の間値(基準値)と比較することで抽出ウォブル信号SMBの周期に同期した2値化ウォブル信号SMB を生成し、MMV17に供給する。

【0050】MMV17は、コンパレータ16から供給される上記2億化ウォブル信号SNBの立上がりエッジに同期して所貨時間日レベルとなるバルス信号S別1を発生して、CPU9及びMMV18に供給する。パルス信号S別1は、DVD-RやDVD-RAMが存するウォブル信号別期(約7・24×3)よりもやや長い時間隔のパルス信号である。また、MMV17は、リトリガラブル(パルス信号S別1を生している期間に次の2値化ウォブル信号の立上がりエッジが入力されるとその入力時点から引き続いて所定時間隔のパルス信号S別1を発生する)に構成されている、したがって、DVD-Rのように、グルーズトラックが全間に亘って連続的に形したパルの大信号S別1を記すると、グルーズトラックが全間に亘って連続的に形したパルス信号S別1を定されている場合には、パルス信号S別1は定常的に形したパルの保険を維持することになる。

【0051】MMV18は、MMV17から供給される 上記パルス信号SIP1の立上がりエッジに同期して所定 時間Hレベルとなるパルス信号SIP2を発生して、CP U9に供給する。パルス信号SΨ2 は、DVD-RAM におけるヘッダ部の周期(1レコーディングセクタ周期 信号1、48年、1)よりもやサル時間毎のパーパーでは、サである。なお、MMV18は、ノンリトリガラブル(パルス信号SW2 を発生している間は、パルス信号SW2を発生している間は、に概念されている。したがって、パルス信号SW2 には、上述ヘッダ部の期間よりもやや長く記定された所定時間経過絵に、必ず全下がりエッジが生じることになる。

【0052】戴綾に、CPU9は、復測信号SMに基づいて、既に記録されていたディジタル情報に対応する再生信号を図示しないインターフェース回路を介して外部に出力すると共に、ディスク判別装置S全体を制飾する。

【0053】更に、CPU9は、プリピット検出信号S IO、プリ情報デコード信号SPI、バリス信号SPI、S W2、並びに、上記A/D支援部11から出力をれるプ ッシュアルエラー信号のピークレベルを用いた検討する ディスク判別動性によって、載置された被判別ディスク Dのディスクタイプを判断する。

【0054】(3) ディスク判別動作について 次に、光ディスク判別装置SのCPUが行う被判別ディスクDに対するディスクタイプの判別動作について、 図5を用いて説明する。

【0055】 図5は、本発明の光ディスク判別装置のC PU 9が行う判別動作を示すフローチャートである。な 3、光ピックァップ1から原則される光ピー人に対して 既にフォーカス制御は行なわれており、また、スイッチ 4は開放機であって、トラッキング制御は行なわれてい ないものとして以下の趣明を行う。

【0056】ステップSJにおいて、CPU9は、光ビ ックアップ1を携着中の光ディスクDの所定位置(例え ば記録解域の最小周位置近傍)まで移送させた後、ステ ップS2に移行し、回転制御回路3によりスピンドルモ 一ク回転が世なが、全3級所定位置に対応したFG位 を回転初脚回路3に供給する。

【0057】次いで、ステッアS3に終行し、再生増編第7におけるスイッチ7cをアッシュプル信号生産部7 a側に接続するための切腹に信号をスイッチ7Cに供給する。次いでステッアS4において、アッシュプルエラー信号SPPの信号レベルのチェックを行うべく人/口変機第11の出力を収り込み、ステッアS5に移行する。【0058】ステッアS5において、CPU9は、A/D実機第11のから携着されたア・シュアル信号の使精されたアッシュアル信号の時間と、当該別定値を遅えない場合は、洗出し専用のDVD-ROMである可能性があるの可能性があるので表す。アンS6に移行する。つまり、上記したとおり、DVD-ROMであるに、対したとおり、DVD-ROMである。では、アンターにの場合、ビットの高さが人/4nときだていることから、図8に示されたとおり、プッシュアルエラーとから、図8に示されたとおり、アソシュアルエラー

信号の解制レベルは、光ビームのディスクD上における 照射位置とディスクD上のトラックとの相対的立位置関 係に拘らず、はほゼロレベルとなる。一方、書払可能形 のDVDーR及びDVDーRAMは、ピットの高さ(グ ルーブの高さ)が入/4 nから個角しているため、光ビ ームがディスクDの回転に同期して当該ディスクD上の トラックを傾切る度に当該光ビームとトラックとの相対 的空位置に応じた繁煌レベルを有したアッシュアルエラー 信号が得られるのである。したがって、上記基準レベ ルムは、記述可能形のDVDーRあるいはDVDーRA Mにおいて得られるアッシュアルエラー信号の最大振編 レベルの半分程度のレベルに設定すれば十分である。

【0059】次に、ステップS6において、位相差エラー信号SHをスイッチ4に供給するべく、再生増幅器7のスイッチ7cを位相差制御部7b側に切換えるための切痕え信号を供給する。

【0060】次いでステッアS7に移行して、CPU9 は、光ビームBのディスクD上におけるトラッキング制 側を行うべく、スイッチュを開材態とするたかのトラッ キングクローズ信号をスイッチ4に供給する。その後、 ステッアS8に移行して、ディスクD上の所定の領域 (例えばDVD-ROMのTOC領域等) に記録されて

(例えばDVD-ROMのTOC領域等)に記録されているコントロールコードを読み取るべくデコーダ名の出力(復調信号SDM)を取り込む。

【0061】次いでステッアS9に移行し、先のステッ アS8にて読み込んだコントロールコードが、DVDー ROMに随着の所定コードであるか活かを判断し、所定 コードであれば、ステップS10に移行し、被判別ディ スクDが統出し専用のDVDーROMであると判断す る。

【0062】その後、CPU9は、被判別ディスクDが DVD-ROMにある旨を告知したり、読出し専用のD VD-ROMに応じた特性回路の切換えなどの再生制御 を行うのである。

【0063】一方、ステップS9において、CPU9 は、先のステップS8にて読み込んだコントロールコー ドが、DVDーROMに関右の所定のコードでないと判 断した場合は、ステップS17に移行し、被判別ディス クDがDVDーROM、DVDーR、DVDーRAMの いずれのディスクでもないと判断して、必要に応じて以 降の動作を集止する。

【0064】一方、ステッアSうにおいて、A/D変換 割11から供給されるアッシュアルエラー信号の振幅レ ベルが所定値(基準レベルム)を越えた場合は、ステッ アS11に移行して、トラッキングサーボルーアが開放 態となるようにスイッチュヒトラッキングワーズ信号 を供給する。次いでステッアS12に移行して、MMV 17及びMMV18と形信号を送り、MMV17及びM MV18を動作可能状態とする。

【0065】次いでステップS13に移行し、判別フラ

グNを0に初期設定した後、ステップS14に移行して タイマをスタートさせる。次いでステップS15に移行 し、MMV18から供給されるパルス信号SM2の立上 がりエッジの検損を行う。

【0066】ステッアS15において、上記がいス信号 Sw2 の立上がりエッジが検出されない場合には、ステ ップS16に終行し、先のステップS14のタイマスタ ートから所定時間経過したか否かを判断し、所定時間経 通りでない場合には、ステップS15に移行して、再 びMMV18からいなと信号が里のか上がリエッジの 検出動作を行い、検出されない場合にはステップS16 に移行し、以後、所定時間が経過するまでステップS16 を移行し、以後、所定時間が経過するまでステップS16の動作を検り返し実行する。

【0067】なお、当該所近時間は、コンパレータ16 から出力される2値化ウェブル信号SN® の立上がりエ ッジが少なくとも1回、MMV17に供給されるのに充 分な時間であって、具体的には、所定の回帳道度でDV D-R変がDVD-RAMを回帳制削した際に、当該D VD-R並びにDVD-RAMを同帳制削した際に、当該D VD-R並びにDVD-RAMを得かれるウェブリン グ信号の1周期(約7.2μs)以上に相当する時間で あればがい、

【0068】ステップS16において所定時間経過した ことを検出した場合は、ステップS17に移行し、被判 別ディスクDは、DVD-ROM、DVD-R並びにD VD-RAMのいずれのディスクでもないと判断して、 必要に応じてり鑑め動作を禁止する。

【0069】一方、ステップS15において、パルス信号SM2 に立上がりエッジが生じたことを検出した場合 には、ステップS18に移行し、MMV17から供給さ れるパルス信号SM1 に立下がりエッジが生じたか否か を検出する。

【0070】この検出動作によりバルスの立下がりエッジが生じたことを検出した場合には、ステップS19に 移行して、先のステップS13にて初期設定した判別フ ラグNを0から1に変更した後ステップS20に移行す る。

【0071】一方、ステップS18における上記検出動作によりバルスの立下がりエッジが検出されない場合には、ステップS19を経ないで、ステップS20に移行する。

【0072】ステップS20では、MMV18から供給 される信号中にパルスの立下がりエッジが生したか否か の検証動作を行い、立下がりエッジが生したことを検出 しない場合には、先のステップS18に移行して、ステップS20においてパルス信号SW2の立下がりエッジ を検出するまで上記ステップS18乃至ステップS20 の動作を繰り返し実行する。

【0073】ステップS20において、パルス信号SM 2の立下がりエッジを検出した場合には、ステップS2 1に移行して判別フラグNの状態を確認し、判別フラグ Nが1である場合には、ステップS22に移行して被判 別ディスクDがDVDーRAMであると判断する。ま た、ステップS21において、判別フラグNが0である 場合には、ステップS23に移行し、被判別ディスクD がDVDーRであると判断する。

【0074】つまり、MMV17はリトリガラブルに構 成されているため、上記ステッアS12において動作可 能状態とされた後、最初に到来した2値化ウォブル信号 SMB の立上がりエッジに同期してウォブル周期よりや 失長い時間能を有するバルス信号を3mrを生すると、 それ以降ウォブル信号が連結しているかぎり、Lレベ ル、すなわち立下がりエッシが発生する状態になること はない。

【0075】一方、MMV18はノンリトリガラブルに 構成されているため、ステップS12において動作可能 状態とされた後、最初に到来したパルス信号SMP1の立 上がりエッジに同期して発生したパルス信号SMP2は、 設定されたDVD-RAMのヘッダ周期よりやや長い時 間経過後にをずLレベルの状態となるべく立下がりエッ ジが生じる。

【0076】したがって、被判別ディスクDがDVD-

RAMでおれば、バルス信号をΨ2の立下がりエッジが 生じるまでの間に必ずグループトラックが途絶えるヘッ ダ部力が存在することになるため上記ステップS19を 実行することになり、判別フラグNに1が立つのであ る。同様に、維別別ティスクがDVDートでかれば、 グループトラックは全間に亘ってウォブリングされてい るので、上記ステップS18において、バルス信号を呼 1に立下がフェンジが生じることはないので、上記ステ

ップS19を実行することはなく、判例フラグNは0の ままである。 【0077】次に、他のディスク判別動作について図6 を用いて説明する。図6は、本発明の光ディスク判別装 還のCPU9が行う判別動作の他の実施形態を示す動作 フローチャート図である。

【0078】なお、図5に示す動作ステッフと同様の動作を行うステップについては、同一の符号を付し、その説明は省略する。また、この実施形態においては、図1におけるアリビット信号デコーダ14は、DVDーRにおけるアリビット信号フォーマットに対して正確に復号処理が会され、DVD-RA Mにおけるアリビット信号フォーマットに対しては、復号処理できないものとするものとするものとする

【0079】ステッアSにおいて、CPU9は、A/ D変換器11から供給されるアッシュアル信号の振幅レ ベルを担うティジタル値が研定値(基準レベル)を越 えるか否かを判断し、当該所定値を越える場合は、ステ ッアS11に移行して、トラッキングサーボルーアが引 状態となるようにスイッチ4にトラッキングクローズ信 号を供給する。これにより、トラッキングケーボルーア が形成され、再生増幅器から供給されるアッシュアルエ ラー信号に基づいてトラッキング制度が行なわれる。 【0080】次いでステッアS24に移行して、計時動 作を開始する。次いでステッアS25において、プリピット信号検出器13からプリビット検出信号SPD、すな

作を開始する。次いでステップS25において、プリビット信号検出器13からプリビット検出信号SPD、すなわち、被判例ディスクDからプリビットが検出されるか否かを判定し、検出されない場合には、ステップS26に移行する。

【0081】ステップS26において、ステップS24 における計場時中の開始から所定時間距過したか音かを 押定し、所定時間能過した場合には、ステップS17に 移行して、被判別ディスクしは、DVD-ROM、DV D-R及びDVD-RAMのいずれでもないと判断する 失敗に必要に応じてそれ以降の再生動作を禁止する。 【0082】なお、ステップS26における所定時間 は、DVD-RAMにおいてヘッダ部毎に形成される リビットの周期間隔(11セコーディングセクタ間隔)に

【0083】一方、ステップS26において、未だ所定 時間経過していないと判定された場合には、ステップS 25に移行し、被判別ディスクDからプリビットが検出 されるか否かを判定する。

対して十分長い時間に設定される。

【0084】ステップS25において、プリビット信号が検出された場合にはステップS27に移行し、プリビット信号でコーダ14において、プリビット信号をごり情報に復号するために必要な必要扱小限のプリビット信号を読み取るのに十分な時間(例えば、1レコーディングセクタ分)が経過するまで特徴し、当該時間経過後に、ステップS28に移行する。

【0085】ステップS28では、プリビット信号デュ ーダ14における復号処理を実行する過程においてエラ 一が検出されたか否かを判定する。エラーが検出される ことなくデータが得られる場合には、CPU9は、ステ ップS23に移行し、被判別ディスクDがDVD-Rで あると判断する。

【0086】また、ステップS28において、アリビット信号デコーダ14における後号や理を実行する通管においてエラーが推出された場合は、CPU9は、ステップS29に序行し、そのデータエラーがDVD-Rにおけてアールをおいてエラー近か可能が否かを判断し、可能ならばステップS23に移行して、裁判例ディスクDがDVD-Rであると判断する。

【0087】一方、ステップS29において、ステップ S28において検出されたエラーがDVD-Rにおける プリビット信号フォーマットによってエラー訂正ができ ないと判断した場合は、ステップS22に移行し、装着 中の光ディスクDがDVD-RAMであると判断する。 【0088】なお、この実施の形態ではプリビット信号 デコーグ14は、DVD-Rにおけるプリビット信号デ ォーマットに対して正確に復号処理がなされるものとし て説明したが、プリピット信号デコーダ14が、DVD -RAMにおけるプリビット信号フォーマットに対して 正確に復号処理がなされる場合であっても、ディスク判 別は可能である。この場合、図6におけるステップS2 2とステップS23を入れ替えればよい。

【0089】以上のとおり、本発明によるディスク判別 装置によれば、読出専用形ディスクと書込可能形ディス クにおける溝深さの違いを利用して、トラッキングサー ボが開状態において得られるプッシュプルエラー信号の 振幅レベルに基づいてディスク判別を行うので、トラッ キングエラー信号の牛成法が異なる被判別ディスクに対 しても、正確なディスク判別が可能となる。 [0090]

【発明の効果】本発明は以上のように構成したため、請

求項1記載の発明によれば、トラッキング調整手段のサ ーボループの開状態において、トラッキングエラー信号 生成手段が、光ディスクが有する溝 (ビット又はグルー ブトラック)深さに応じて信号レベルの変化するトラッ キングエラー信号をレベル比較手段に供給し、レベル比 較手段がトラッキングエラー信号生成手段から供給され るトラッキングエラー信号の信号レベルを基準レベルと 比較して、比較結果に応じて光ディスクを所定の清深さ のトラックを有する第1群の光ディスクと当該所定の溝 深さとは異なる瀟深さのトラックを有する第2群の光デ ィスクとに判別するので、共通のトラッキング制御を用 いることのできない光ディスクに対しても正確にディス ク判別を行うことができる。

【0091】また、請求項2記載の発明によれば、トラ ッキング調整手段のサーボループの閉状態において、デ ィスク判別手段が、ウォブル信号を抽出する抽出手段又 はプリビットを検出するプリビット検出手段の少なくと も一の出力信号に応じて、所定周波数成分のウォブル信 号でウォブリングされたトラックを有すると共に隣接す るトラック間に所定の間隔で形成されたプリピットを有 する所定の光ディスクを判別することによって、レベル 比較手段がトラッキング調整手段のサーボループの開状 態において判別した第2群の光ディスクに含まれる当該 所定の光ディスクをさらに判別するので、所定の清深さ のトラックを有する第1群の光ディスクとは清深さの異 なる第2群の光ディスクの中からさらに、所定周波数成 分のウォブル信号でウォブリングされたトラックを有す ると共に隣接するトラック間に所定の間隔で形成された プリビットによって特徴づけられた光ディスクを判別す ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施形態における光ディスク判 別装置及び、光ディスク判別装置に用いられる光ディス クの一例を示す概略構成図である。

【図2】本発明の光ディスク判別装置が有する再生増幅

器の詳細図である。

【図3】本発明の光ディスク判別装置に用いられるDV D-Rの概略構造を示した図である。

【図4】本発明の光ディスク判別装置に用いられるDV D-RAMのグループトラック及びランドトラックの概 略構造を示した図である。

【図5】本発明の光ディスク判別装置のCPUが行う判 別動作の実施形態を示す動作フローチャート図である。 【図6】本発明の光ディスク判別装置のCPUが行う判 別動作の他の実施形態を示す動作フローチャート図であ

【図7】従来の光ディスク判別装置のブロック構成図で

【図8】 ピットの実効深さと、RF信号及びプッシュア ル方式によるトラッキングエラー信号との関係を示した 図である。

【符号の説明】

1 · · · · · 光ピックアップ

1 a · · · · · 4 分割受光器

2 · · · · · · スピンドルモータ

3 · · · · · · · 间転制御同路

4 · · · · · · 切換えスイッチ

5 · · · · · · イコライザ

6 · · · · · · 增幅器 7 · · · · · · 再牛增信器

7a····プッシュプル制御部

7b・・・・位相差制御部

7c・・・・・切換テスイッチ

9 · · · · · CPU 10・・・・・ピーク検出器

11····A/D変換器

12・・・・・帯域涌過フィルタ(BPF)

13・・・・プリピット信号検出器 14・・・・プリピット信号デコーダ

15・・・・ウォブル信号抽出器

16・・・・コンパレータ 17 · · · · · · MMV (モノマルチバイブレータ)

18 · · · · · MMV (モノマルチバイブレータ)

19、20、22、23、24 · · · · 加算器

21. 25. 32・・・・・・・波算器 26・・・・・立上がりパルス発生回路

27・・・・・立下がりパルス発生回路 28、29・・ゲート回路

30、31・・サンプリングホールド回路

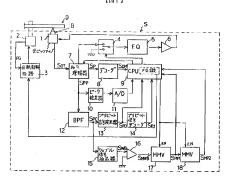
33・・・・・ランドトラック

34・・・・プリピット

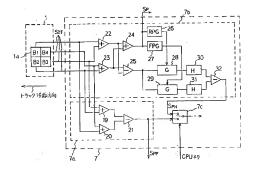
35 · · · · · 色素膜 36・・・・・ 金菜若贈

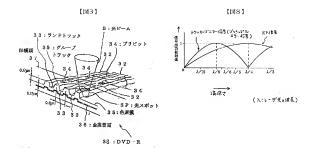
37·····保護膜

【図1】

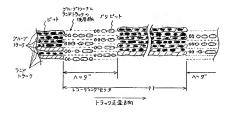


【図2】

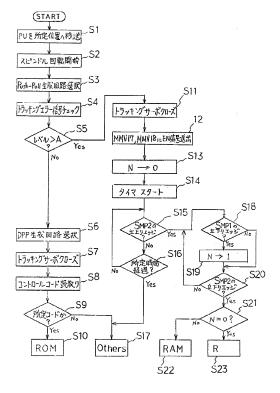




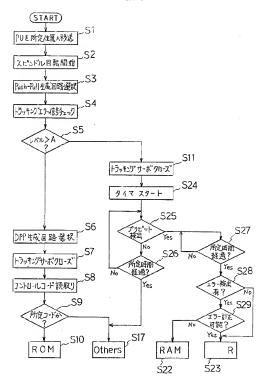
【図4】



【図5】



【図6】



【図7】

